# PROCESSING METHOD FOR STRENGTHENING CONTOUR OF COLOR PICTURE SIGNAL AND SCANNER FOR COLOR PICTURE

Publication number: JP58027145
Publication date: 1983-02-17

Inventor:

OOGAKI YOSHIHARU; YOSHIDA KAZUTAKA

Applicant:

FUJI PHOTO FILM CO LTD

Classification:
- international:

G03F1/00; G03F3/08; H04N1/409; H04N1/46; H04N1/48; H04N9/68; G03F1/00; G03F3/00;

H04N1/409; H04N1/46; H04N1/48; H04N9/68; (IPC1-7):

G03F1/00; G03F3/08; H04N1/46; H04N9/535

- European:

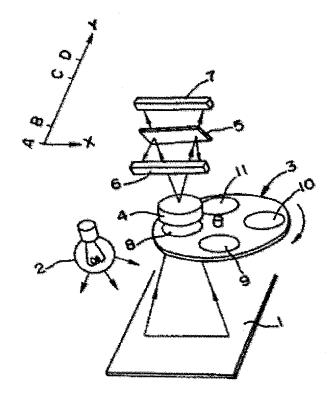
H04N1/409B

**Application number:** JP19810124985 19810810 **Priority number(s):** JP19810124985 19810810

Report a data error here

#### Abstract of JP58027145

PURPOSE: To perform processing for strengthening contours with each of color signals and to improve the sharpness of color pictures in the three color separation and photometry of the color pictures by fetching and synthesizing sharp picture signals and unsharp picture signals for every color. CONSTITUTION: A color original 1 is illuminated by an illuminating device 2, and the reflected light thereof passes through a filter turret 3 and a contracted optical system 4 and is made incident to a half mirror 5. One of the bisected beams of the light is made incident to a solid state image sensing element 6 for unsharp pictures and the other to a solid state image sensing element 7 for sharp pictures. In the stage of the three color separation and photometry of the original 1, the elements 6, 7 are moved intemittently from a moving start point A up to a reading end point C after, for example, a blue filter 8 is inserted into an optical path. The unsharp picture signal and sharp picture signal of respectively a blue color are outputted therefrom. Thereafter, the elements 6, 7 are returned to the point A, and a green filter 9 is inserted into an optical path. The green components of the respective picture elements are measured through the filter 9 and further the red components are measured.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

#### ⑩ 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

## ⑩ 公 開 特 許 公 報 (A)

庁内整理番号

昭58—27145

DInt. Cl.3 G 03 F

H 04 N

1/00 3/08

7447-2H 7348-2H 1/46 7136-5C 9/535 8121-5C

識別記号

砂公開 昭和58年(1983) 2月17日

発明の数 2 審査請求 未請求

(全10百)

匈カラー画像信号の輪郭強調処理方法及びカラ 一画像走查装置

20特

昭56-124985

大垣嘉春

22H

願 昭56(1981) 8月10日

72)発 明 老

東京都港区西麻布 2 -26-30富

士写真フィルム株式会社内

@発 明 者 吉田和孝

南足柄市中沼210番地富士写真

フイルム株式会社内

勿出 人 富士写真フィルム株式会社

南足柄市中沼210番地

個代 理 人 弁理士 小林和憲

明 細

#### 1発明の名称

カラー画像信号の輪郭強調処理方法及びカラー 画像走杏菇價

#### 2. 特許請求の範囲

(1) 原稿に記録されているカラー画像を3色分解 測光するに際し、各色毎にシャープ画像信号とア ンシャープ画像信号とを取り出して合成すること により、各色信号毎に輪郭強調処理を行なうよう にしたことを特徴とするカラー画像信号の輸郭強 調処理方法。

(2)ライン状に配列された多数の案子を有し、ヵ ラー原稿の鮮明画像とポケ画像とを続み取る1個 又は 2 個の固体撮像絮子と、カラー原稿と固体撮 像素子との間に配された縮小光学系及び青色、緑 色、赤色フィルタと、この複数の色フィルタのう ちいずれか1つを選択して光路上に挿入する色フ イルタ変換手段と、各色フイルタのもとで繁子列 とほぼ直角な方向に前記固体撮像業子を移動する 手段と、前配固体援像業子から出力された各色毎

のシャーブ画像信号とアンシャープ画像信号とを 合成して輪郭強調処理を施す手段と、この輪郭強 調処理を施した色信号をデジタル信号に変換する A / D 変換器と、この A / D 変換器の出力信号で アドレスが指定され、各アドレスには対数変換し たデータが配憶されている対数変換テープルメモ りと、この対数変換テーブルメモリで履次対数変 換された1ライン分の濃度レベル信号を記憶する ラインパツフアメモリとからなることを特徴とす るカラー画像走査装置。

(8) 前記固体機像業子は2個用いられており、そ の一方がカラー原稿の鮮明画像を読み取り、他方 がポケ画像を既み取ることを特徴とする特許謂求 の範囲第2項記載のカラー画像走査装置。

#### 8. 発明の詳細な説明

本発明はカラー画像の3色光成分毎にシャープ 画像信号とアンシャープ画像信号とを取り出して 合成することにより、色信号毎に独立して輪郭強 調処連を施すようにした輸郭強調処理方法及びカ ラー画像走査装置に関するものである。

画像処理の分野においては、画像を鮮鋭化するために輪郭強調処理を施すことが多く、この輪郭強調処理には電気的に行なうものと光学的に行なうものとがある。光学的に行なうものは、鮮明な画像とボケた画像とを読み取り、得られたシャーブ画像信号とアンシャープ画像信号とを合成することにより、輪郭強調処理を行なうものであり、2次元的処理が簡単であるため、広く利用されている。

第 1 図は光学的な輪郭強調処理の原理を示すものである。(A) は鮮明な画像ま(ェ・y)を示すものであり、(B) はポケた画像g(ェ・y)を示すものである。これらの画像ま(ェ・y),g(ェ・y)を合成することにより、輪郭強調された画像n(ェ・y)が得られる。

 $h(x,y)=\alpha[f(x,y)-\beta g(x,y)]\cdots$ (1) この式で $\alpha=2$ ,  $\beta=1/2$ とおけば、式(1)は次のようになる。

h(x,y)=2f(x,y)-g(x,y)・・・・(2) (0) はこの式(2) を示すものであり、鮮鋭度が向

**- 3** →

ることを目的とするものである。

本発明は各色毎にシャーブ画像信号とアンシャーブ画像信号とを取り出して合成することにより、各色信号毎に独立して輪郭強調処理を施すようにしたことを特徴とするものである。このように各色信号毎に輪郭強調処理を施すようにしたから、各色のバランスが良好となり、鮮鋭度が著しく向としたカラー画像が得られることが実験により確認することができた。

この3色信号毎にアンシャーブ画像信号とシャーブ画像信号とを用いて輪郭強調処理を施す場合は、鮮明画像を3色分解測光するためのシャーブ画像用3色分解測光系と、ボケ画像を3色分解測光するためのアンシャーブ画像用3色分解測光系が必要となり、装置が複雑となる。

したがつて本発明は簡単な装置によつて色信号 毎に輪郭強闘処理を施すことができるようにした カラー画像走査装置を提供することを目的とする ものである。

本発明は、多数の素子をライン状に配列した固

上した画像となつている。

この輪郭強調処理をカラー面像信号に施す方法としては、例えば特開昭 5 2 - 1 5 2 3 0 1 号及び同 5 3 - 1 1 2 0 1 8 号に記載されているように、グレイレベルのシャープ画像信号と、同じくグレイレベルのアンシャープ画像信号とをアナログ的に波算して輪郭強調信号を求め、これを 3 色分解測光して得た各色信号にアナログ的に加算する方法が一般的である。

しかしながら、各色信号の階調レベルと、輪郭強調信号を形成するためのグレイレベルのシャーブ画像信号及びアンシャーブ画像信号の階調レベルとは、3色分解測光系の誤差を考慮すると、厳密には同一にならないために、輪郭強調が色毎にアンバランスになり、複製カラー画像の鮮鋭度が向上しないという難点があつた。

本発明は上配欠点に鑑み、各色信号に対してバランスよく輪郭強調処理を施すことにより、カラー画像の鮮鋭度を向上させることができるようにしたカラー画像信号の輪郭強調処理方法を提供す

- 4 -

体機像素子を用い、カラー原稿と固体機像素子との間に、縮小光学系及び育色,緑色、赤色フィルタを順次光路に挿入して各色フィルタを順次光路に挿入して移色フィルタを順次光路にが多速を開放して移動をしてからには、カーブ画像信号とを放することにより、色信号をに輪郭強調処理を施してから、ムノD変換処理と対数変換処理とを行なつてラインパッファメモリに書き込むようにしたものである。

前記固体機像素子は2個用いられ、その一方を縮小光学系の結像面に配して鮮明画像を読み取り、他方を結像面から少し前方にずれた位置に配してポケ画像を読み取る。又は、2個の固体機像素子を縮小光学系の結像面に配し、一方の固体機像素子の前に長焦点レンズもしくは光学的ローパスフィルタを配して、ポケ画像を読み取るようにしてもよい。この2個の固体機像素子を用いては、特別昭56-32870号に詳しく記載されている。

また1個の固体摄像案子を用い、その前に透明部とローパスフイルタ部とを形成したガラス板を設け、これを交互に固体撮像案子の前に配してアンシャープ画像信号とシャープ画像信号とを受に取り出し、先に出力された画像信号をメモリに記憶させておき、後の画像信号が出力されたときに合成するようにしてもよい。この1個の固体係像案子を用いて輸卵強関処理を施す装置についている。

以下、本発明の実施例について図面を参照して詳細に説明する。

第2図は本発明の光学系の概略を示すものである。カラー原稿(カラー原画)1は照明装置2で照明されており、このカラー原稿1の反射光は、フイルターターレット3と倍率可変の縮小光学系4を通つてハーフミラー5に入射する。このがか画像用固体撮像素子7に入射する。このがか画像用

- 7 -

てこれらの固体播像素子6 . 7 は一体的に移動するものであり、鮮明画像用固体摄像素子7 の位置を基準とすれば、移動開始点(走査原点)A から移動を開始し、この移動中に移動開始点A を基準にして予め定めた既取開始点(走査開始点)B と 
陇取終点(走査終点) C との間で画像の 
쭚取りを 
分範囲を規削するものである。

前記フイルターターレット 3 は、育色フイルタ 8 , 緑色フイルタ 9 , 赤色フイルタ 1 0 , N D フイルタ 1 1 を 備えており、これらのフイルタ 8 ~ 1 1 のいずれか 1 つが選択され、カラー原稿 1 と縮小光学系 4 とを結ぶ光路上に挿入される。なおこれらのフイルタ 8 ~ 1 1 の交換は、ターレット式の他にスライド式であつてもよい。

カラー原稿1の3色分解測光に際しては、例えば青色フィルタ8を光路に挿入してから、固体機像素子6,7を移動開始点 A から既取終点 O まで1行分ずつ、例えば1 画案を13 μm × 13 μm とすれば、13 μm 間欠的に移動する。そして、既取

固体機像素子 6 は、縮小光学系 4 の結像面から少し前方にずれた位置に配されており、アンシャープ画像信号を出力する。鮮明画像用固体機像素子7 は、縮小光学系 4 の結像面に配されており、カラー原稿1 の 1 ライン分のシャープ画像信号を出力する。

また、固体操像素子 6 , 7 は、カラー原稿 1 と 平行な平面上で素子列とほぼ直交する方向に間欠 的に移動する。この固体操像素子 6 , 7 の機械的 な移動を副走査( Y 方向 )と称し、電気的走査を 主走査( X 方向 )と称すれば、この主副走査によ つてカラー原稿 1 が 2 次元的に走査される。そし

**–** 8 **–** 

開始点 A と 既取終点 O との間の 既取範囲内で、 育色フィルタ 8 を透過したカラー原稿 1 からの反射 光を固体機像業子 6 , 7 で測定する。 固体 操像案子 6 , 7 は主走査方向に電気的に走査され、 ポケ 画像用固体操像素子 6 からは青色のアンシャープ 画像信号が出力され、 鮮明画像用固体操像案子 7 からは青色のジャープ信号が出力される。

育色フィルタ8のもとで、固体操像案子6,7を移動してカラー原稿1の各画案の育色成分を読み取つた後、固体操像案子6,7を移動開始に及りた後、関し、次ターターレント3を回転して級色フィルタ9を光路に挿入しての観を色フィルタ9を光路に挿入しての高を画案の最色の分を測定する。こうして、3色フィルタ8~10を用いてカラーに開いるものである。

前記倍率可変の縮小光学系 4 及び固体撮像素子

6 , 7 をそれぞれ移動すれば、カラー原稿 1 の像の大きさが変化するから、所望の縮小率でカラー原稿 1 の像をライン状に読み取ることができる。

第3図は本発明の装置の外観を示すものである。 原面台12は、4個の調節ネジ13によつて水平 が調節されるようになつており、この上にカラー 原稿1が載置される。カラー原稿1はカールする ことなく平担にセットするために、帯状の原稿押 え等によつて押え付けられる。

原画台12に戦置されたカラー原稿1は、エ字形をしたアーム14aの先端に設けた照明装置2a~2aによつて一方から照明され、またアーム14 bの先端に設けた照明装置2e~2hによつて他方から照明される。これらの照明装置2a~2hは、第2図に照明装置2として示されている。

前配原画台 1 2 に対して垂直な方向に延びた一対の支柱 1 5 a , 1 5 b が設けられており、この支柱 1 5 a , 1 5 b にカメラ台 1 6 が取り付けられている。このカメラ台 1 6 は、カラーブリンタ等で知られているように、モータ及びチェーン等

- 11 -

ータ駆動回路 2 6 によって回転が制御され、このでであり取動回路 2 6 はマイクロコンピュータタグで制御される。位置検出を2 8 は、色フィルルの色である。位置検出する。ことを検出する。この検出の発展にある。なり、後出するの穴と、1 個の穴を設けているとを示する。との代わりに電気接点を設けてもよい。

このフイルターターレット3の下方に感度調整用NDフイルターターレット29が設けられており、駆動モータ30によつて回転される。この感度調整用NDフイルターターレット29には、ターレットに透過率の異なる複数のNDフイルタが設けられており、いずれか1つを選択することによつて固体機像業子5の受光量を調整する。駆動モータ30は、操作パネル21に設けたキーを操作することによつて駆動される。

によつて支柱」 5 a 、 1 5 b に沿つて上下に移動 し、それにより縮小率を任意の値に設定すること ができる。

前記カメラ台16上にカメラヘッド17が固定されており、このカメラヘッド17内に前述したフイルターターレット3,縮小光学来4,及び固体操像案子6,7等が収納されている。なお符号18は、カラー原稿1からの反射光をカメラヘッド17に導くための開口である。

コントロールボックス20は、カメラヘッド17等を制御する回路装置を収納しており、上端面に複数のキーを備えた操作パネル21と、ORT(プラウン管)22とが設けられている。このORT22は、操作パネル21から入力されたデータを表示したり、あるいは走査装置の操作手段を表示したりするために用いられる。

第4図は本発明装置の概略を示すものである。 前述したフイルターターレット 3 は、駆動モータ 2 4 によつて回転され、所望の色フイルタが光路 2 5 内に挿入される。この駆動モータ 2 4 は、モ

- 12 -

第2図に示す縮小光学系4は、鏡胴31内に設けられており、この鏡胴31内にはさらに赤外線カットフィルタ32と、紋り33も設けられている。紋り33は、周知のように複数のセクタ羽根を同心円上に並べたちのであり、紋りリング34をまわすことによつてセクタ羽根の内縁で形成される紋り口径が変化する。この紋りリング34は駆動モータ35は操作パネル21のキーを操作することにより回転が制御される。

前記鏡胴31の外周にラックギャ31 aが形成されており、このラックギャ31 aにギャ36が 噛合する。このギャ36は、リボン37を介してセクタギャ38に連動している。セクタギャ38は、ラックギャ39に嚙合しており、このラックギャ39はその先端に設けたローラ40がカム板41のカム面42に接触することによつて移動し、この移動量に応じてセクタギャ38を変位させる。

操作パネル21のキーを操作して、カメラヘッド17を上方もしくは下方に移動すれば、カラー

原稿 1 と固体機像器子6 、7 との距離が変化するから、カラー原稿 1 の像の大きさが変わる。そして、カメラヘッド 1 7 の位置が変わると、カム板4 1 によつてラックギャ3 9 が摺動されるから、セクタギャ3 8 、リボン3 7 、ギャ3 6 、ラックギャ3 1 a の連動機構を介して鏡胴3 1 が光路25に沿つて移動する。この結果、縮小光学系4 の焦点調節が自動的に行なわれ、カラー原稿1 の像が固体機像案子6 、7 に結像される。

前記固体機像累子6・7は、移動台44に取り付けられている。この移動台44は、送りネジ軸45に蝶合しており、かつガイド46に遊篏されている。これらの送りネジ軸45とガイド46は一対の軸受47に支承されている。また送りネされている。また送りまされている。また送りまされている。また送りまされている。また送りまされている。また送りまされてあり、モータ48が一定角度ずつ回転する。この送りネジ軸45の間欠回転によつて移動台44が剛走査方向に移動する。

副走査用パルスモータ48に入力されたパルス

**- 15 -**

ばならない。そのために、移動台44の移動方向 の位置を検出するリミットスイッチ51と、送り ネジ軸 4 5 の 回 転位 置を検出するポテンショメー タ52とが設けられている。このリミットスイツ チ51は移動台44の位置を粗く検出し、ポテン ショメータ52は送りネジ軸45の1回転内での 回転位置を高い精度で検出する。このリミットス イツチ51と、ポテンショメータ52の出力信号 は、位置検出器53に送られている。この位置検 出器 5 3 は、例えば基準回転位置を指定するポテ ンショメータと、このポテンショメータの出力電 圧と前記ポテンショメータ52の出力電圧が一致 したかどうかを判定するコンパレータと、このコ ンパレータの出力信号とリミットスイッチ51の 出力信号との論理様を求めるAND回路から構成 されている。そしてリミットスイッチ51が01 してから、ポテンショメータ52の出力質圧が所 定の値に達したときには、移動台44が移動開始 点 4 に位置しているものと判定する。

さらに移動台44の送りを高精度に行なうため

数は、カウンタ50によつて計数され、このカウンタ50の内容から箇体機像素子6,7の副走査方向での現在位置を知ることができる。このカウンタ50の内容は、マイクロコンピュータ27に送られる。

前述したように、固体機像素子6 , 7 は各色フイルタ毎に副走査方向に移動して、3 色分解測をを行なるから、色信号の位置すれをであるから、色信号の位置報の既取範囲で色情報の既取範囲なられる。これを動きない。これを動りである。これを動きる。では、3 を動きるに、3 が 3 を 4 を 5 の が 4 を 6 の が 5 の が 6 で 8 の が 7 が 8 の が 8 の で 8 の が 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で 8 の で

したがつて、位置すれをなくし、正確な3色分解測光を行なうには、移動開始点 A を高精度で検出して移動台44をこの点 A に位置決めしなけれ

- 16 -

に、1パルス当りの移動台44の移動量を小さくし、かつ複数個のパルスで移動台44を1ステップ送るようにしている。なお、リミットスイッチ51の代わりに、近接スイッチ例えばリードスイッチ、光顔部と受光部からなるホトセンサ等を用いることができる。リミットスイッチ54は、移動台44が移動終点Dに達したことを検出するためのものである。

ット調節用の可変抵抗 6 3 が設けられている。

同様に、ボケ画像用固体摄像素子6から読み出した色信号は、アナログスインチ64を通つて育色用,緑色用,赤色用,白黒用ゲイン・オフセント設定回路65~68のうちのいずれか1つに送られる。

前記ゲイン・オフセット 設定回路 5 8 ~ 6 1 の 出力端子にもアナログスイッチ 6 9 が接続されて おり、アナログスイッチ 5 7 に運動して所定のゲイン・オフセット設定回路 5 8 ~ 6 1 のうちいずれか 1 つの出力信号を取り出す。 同様にゲイン・オフセット設定回路 6 5 ~ 6 8 の出力端子にもアナログスイッチ 7 0 が接続されている。

アナログスイッチ 6 9 の出力信号は、渡算増幅器 7 1 の非反転側入力端子に入力され、アナログスイッチ 7 0 の出力信号は、反転側入力端子に入力され、ここで滅算される。

前記演算増幅器 7 1 の出力信号は、サンプルホールド回路 7 2 に送られ、駆動回路 5 5 に同期してサンブリングされる。このサンプルホールド回

- 19 -

前記ホストコンピュータ77とマイクロコンピュータ27との間で同期をとつたり、必要な命令、データの送受を行なつたりするために、インターフエース83が設けられている。

次に上記実施例の作用について説明する。照明

解72によつて取り出された各画業の色信号は、 A/D変換器73でデジタル信号に変換される。 このデジタル信号に変換された色信号は、切換ス イッチ74によつて選択されたBOM75または RAM76に送られる。これらのROM75,R AM76は、対数変換テープルメモリと称されて おり、デジタル化した色信号によつてアドレスが 指定され、各アドレスには色信号を対数変換した データが格納されている。ここでROM75は、 一般的な対数変換曲線のデータが格納されており、 各色共通に用いられる。RAM76は、所望の対 数変換曲線を書き込むことが可能であり、青色、 緑色、赤色、白黒用の対数変換曲線をそれぞれ記 億するために 4 個のメモリパンクを備えており、 対数変換曲線は、ホストコンピュータ77から既 み出され、RAM76に書き込まれる。なお、こ のRAM76は各色共通に用いてもよい。

前記対数変換テーブルメモリ75,76で対数 変換された1行分のみ度レベル信号は、セレクタ 78で選択されたラインパッファメモリ79,80

**- 20 -**

装置2を点灯してカラー原稿1が均一に照明され るようにその向き等を調節する。次にカメラヘッ ド17を上下方向に移動して、カラー原稿1の縮 小率をセツトする。このカメラヘッド17の移動 時に、縮小光学系4が光路25に沿つて繰り出さ れて自動的に焦点調節が行なわれる。このカメラ ヘッド17の高さを設定してから、操作パネル21 のキーを操作して校り33を調節する。この紋り 3 3 の 關節にはオプチカルウェッジが用いられ、 このオプチカルウエッジからの反射光を固体機像 素子 6 , 7 で読み取つたときに、その出力が飽和 せずに濃度段階を区別することができるように調 節する。次にゲイン・オフセット設定回路58~ 61及び65~68のゲインとオフセットとを調 整する。この際に、式(1)の係数α、βが所望の値 になるように、ゲインを調整する。例えばαμ2, β = 1/2とする場合には、ゲイン・オフセット設 定回路58~61のゲインは、ゲイン・オフセッ ト設定回路65~68の2倍となるようにする。 最後に、操作パネル21のキーを操作して銃取開

始点Bと観取終点Oを設定する。

これらの準備操作を行なつてから、操作キーを操作してカラー原稿1を耐順次式に走査してカラー面像の読み取りを行なう。先ず、光路25上に青色フィルタ8を挿入して、この青色フィルタ8のもとで移動台44を移動開始点Aから読取終点Oまで間欠的に移動させる。

移動台 4 4 が間欠移動する際に、青色フィルタ 8 を透過したカラー原稿 1 からの反射光が固体操像素子 6 , 7 に入射して、カラー原稿 1 がライン状に既み取られる。固体操像素子 6 , 7 は、駆動回路 5 5 によつて電気的に走査され、ボケ画像用固体操像素子 7 からはシャープ画像信号が出力される。

- 23 -

完了すると、移動台44が移動開始点Aに復帰し 次に緑色フイルタ9を光路25に挿入する。この 緑色フイルタ9のもとでカラー原稿1が再び走査 される。この場合には、青色用ゲイン・オフセット 設定回路59,66が選択される。最後に赤色 フイルタ10が光路25に挿入され、再びカラー 原稿1が走査される。

上記構成を有する本発明は、各色毎に独立して輪郭強調処理を施すようにしたから、各色のバランスが保たれ、複製カラー画像の鮮鋭度が向上する。

また、固体撮像器子は1個又は2個で良く、3 色分解測光系のように色毎に固体機像器子を設けなくとも良いから、装置が簡単になる等の利点がある。

4. 図面の簡単な説明

第1図は輸乳強調処理の原理を示すグラフ、第2図は本発明の光学的構成を示す説明図、第3図は本発明装置の外観を示す解視図、第4図は本発明装置の構成を示すプロック図である。

が行なわれる。この演算増幅器 7 1 からは青色信号について輪郭強調処理を施した信号が出力され、サンブルホールド回路 7 2 に送られる。サンブルホールド回路 7 2 で各画素毎にピーク値がサンプリングホールドされ、このピーク値は A / D 変換器 7 3 でデジタル信号に変換される。

このデジタル信号に変換された育色信号は、切換スイッチ74で選択された対数変換テーブルメモリ75又は76で対数変換される。この対数変換だに、ホストコンピュータ77に占有されていないラインパッフアメモリ79又は80に送られていないラインパッフアメモリ79又は80に送られ、ここに1ライン分の育色濃度レベル信号が書き込まれる。この1ライン分の育色濃度レベル信号は、ホストコンピュータ77に取り込まれて画像メモリに格納される。

上記のようにしてカラー原稿1はライン状に読み取られ、輪郭強調処理, A/D変換処理, 対数変換処理が施され、ホストコンピュータ77に記憶される。

管色フイルタ8のもとでカラー原稿1の走査が

- 24 -

1・・・カラー原稿 2・・・照明装置

3 ・ ・ フィルターターレット

4・・・縮小光学系 5・・・ハーフミラー

6・・・ボケ面像用局体操像素子

7・・・鮮明 画 像 用 固 体 掛 像 素 子

8・・・育色フィルタ 9・・・緑色フィルタ

10・・・赤色フイルタ 11・・・NDフイルタ

A・・・移動開始点 B・・・競取開始点

C・・・競取終点 D・・・移動終点

17 ・・・カメラヘッド 20 ・・・コントロールボックス

21・・・操作パネル 24・・・モータ

25 ・・・光路

27・・・マイクロコンピュータ

29 ・・・絞り 44・・・移動台

48・・・副走査用パルスモータ

51 , 54 ・・・リミツトスイツチ

52・・・ポテションメータ

53 ・・・位置検出器 55 ・・・駆動回路

57 , 64 , 69 , 70 ・・・ アナログスイッチ

58~61 , 65~68 ・・・ ゲイン・オフセット 設定回路

#### 特開昭58-27145(8)

71・・・演算増幅器

72 ・・・サンブルホールド回路

73 · · · A / D 変換器

75 . 76 · · · 対数変換テープルメモリ

77・・・ホストコンピュータ

78 , 81 ・・・セレクタ

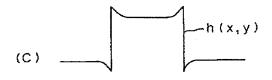
79 , 80 ・・・ラインパッファメモリ

82 , 83 ・・・インターフェース

## 第 図







- 27 -

## 第 2 図

